

刘逸阳

✉ liuyiyang23@mails.tsinghua.edu.cn · ☎ 13429364568

教育背景

清华大学 行健书院

学士, 2023–2027 (预计毕业)

- **GPA:** 3.9/4.0 (院系排名 3/157, 班级排名 1/32)
- 学业荣誉: **邓稼先奖学金**; 综合优秀奖学金
- 研究兴趣: 3D 计算机视觉, 世界模型, 具身智能
- 推研方向为清华大学智能产业研究院, 导师为张亚勤院士

学术成果

CFG-Ctrl: Control-Based Classifier-Free Diffusion Guidance CVPR 2026(Highlight) Paper [🔗](#)

Hanyang Wang*, **Yiyang Liu***, Jiawei Chi, Fangfu Liu, Ran Xue, Yueqi Duan†

- 整合视频生成模型的 CFG 理论, 把视频生成建模为控制问题, 提出统一的理论框架。
- 基于滑模控制设计非线性反馈控制的 SMC-CFG, 增强 CFG 稳定性

Structured Noise Guided Video Diffusion for Consistent 3D Scene Synthesis TPAMI 2026 - 在投

Hanyang Wang, Fangfu Liu, **Yiyang Liu**, Jiawei Chi, Jiwen Lu, Jie Zhou, Yueqi Duan†

- 采用多视图渲染提取几何结构化噪声的 Noise-from-Motion 机制, 改善大规模运动场景 3D 一致性。
- 完成 CVPR 期刊扩展实验。

Metadata-Enhanced Speech Emotion Recognition: Augmented Residual Integration and Co-Attention in Two-Stage Fine-Tuning ICASSP 2025 Paper [🔗](#)

Z. Wan, Z. Qiu, **Y. Liu**, and W.-Q. Zhang†

- 对 Wav2Vec-2.0-base、HuBert-base、WavLM-base 三个 baseline 在 IEMOCAP、EMOV-DB 等数据集上进行实验, 评估其情感判定准确率。

科研经历

世界模型搭建

2025 年 11 月至今

求之科技 & AIR

- 负责 3D 轨迹预测主要工作, 利用 PointTransformerV3 结合 action embedding 预测 3D 轨迹
- 承担原子操作实现 action&trajectory 联合预测的模型搭建主要工作, 作为最终方案基线

面向狭小空间场景建模的电磁跳跃机器人

2025 年 12 月至今

共同一作, “挑战杯”全国大学生课外学术科技作品竞赛

- 主要负责视频处理和场景重建模块
- 结合光线增强和 SLAM 等方法构建狭小空间场景。
- 获得**院系第一名**, 校级评奖中。

基于机器视觉的湿模厚度测量装置

2024 年 12 月 – 2025 年 4 月

第三作者, “挑战杯”全国大学生课外学术科技作品竞赛

- 实现基于 Mobile Net 的机器视觉算法开发和树莓派、Arduino 串口通信。